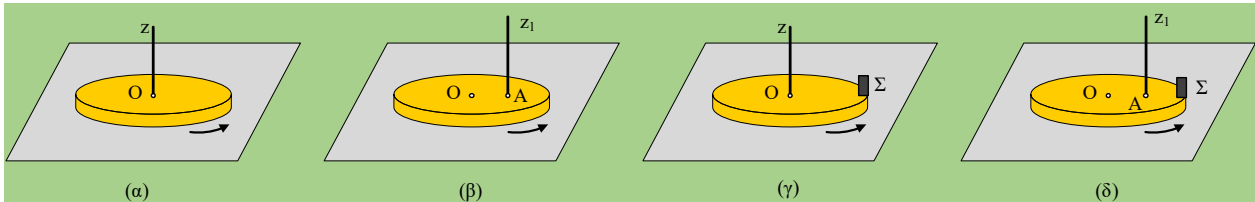


Ο ρόλος του άξονα περιστροφής

Σε επαφή με λείο οριζόντιο επίπεδο στρέφεται ένας ομογενής δίσκος, μάζας m με σταθερή γωνιακή ταχύτητα ω , γύρω από σταθερό (υπαρκτό) κατακόρυφο άξονα, χωρίς τριβές. Η στροφορμή του δίσκου στο (α) σχήμα γύρω από τον άξονα z , ο οποίος περνά από το κέντρο του, έχει μέτρο L_0 .



i) Αν στο (β) σχήμα ο δίσκος στρέφεται γύρω από τον άξονα z_1 ο οποίος περνά από το σημείο A, όπου $(OA) = \frac{1}{2} R$, με την ίδια γωνιακή ταχύτητα, τότε:

α) Για το μέτρο της στροφορμής του δίσκου L_β , γύρω από τον άξονα z_1 ισχύει:

a) $L_\beta = L_0$, b) $L_\beta = 1,5L_0$, c) $L_\beta = 2L_0$ d) $L_\beta = 2,5L_0$.

β) Για την δύναμη που κάθε άξονας ασκεί στο δίσκο, ισχύει:

a) $F_\alpha = F_\beta = 0$, b) $F_\alpha = F_\beta \neq 0$, c) $F_\alpha = 0$ και $F_\beta \neq 0$, d) $F_\alpha \neq 0$ και $F_\beta = 0$.

ii) Στα σχήματα (γ) και (δ), στο άκρο μιας ακτίνας του δίσκου, έχει προσκολληθεί ένα σώμα Σ , το οποίο θεωρούμε υλικό σημείο αμελητέων διαστάσεων, μάζας επίσης m , με αποτέλεσμα να παίρνουμε ένα στερεό s με κέντρο μάζας το σημείο A. Το στερεό s στρέφεται επίσης με γωνιακή ταχύτητα ω , γύρω από τους αντίστοιχους άξονες z και z_1 .

α) Για το μέτρο της στροφορμής του στερεού L_δ , γύρω από τον άξονα z_1 ισχύει:

a) $L_\delta = L_0$, b) $L_\delta = 2L_0$, c) $L_\delta = 3L_0$ d) $L_\delta = 4L_0$.

β) Αν F_β το μέτρο της δύναμης που ασκεί ο άξονας z_1 στο δίσκο του (β) σχήματος, τότε για τα μέτρα των αντίστοιχων δυνάμεων στα σχήματα (γ) και (δ) ισχύουν:

a) $F_\gamma = 0$ και $F_\delta = 2F_\beta$, b) $F_\gamma = 2F_\beta$, $F_\delta = 0$, c) $F_\gamma = 0$ και $F_\delta = 0$, d) $F_\gamma = 4F_\beta$ και $F_\delta = 2F_\beta$.

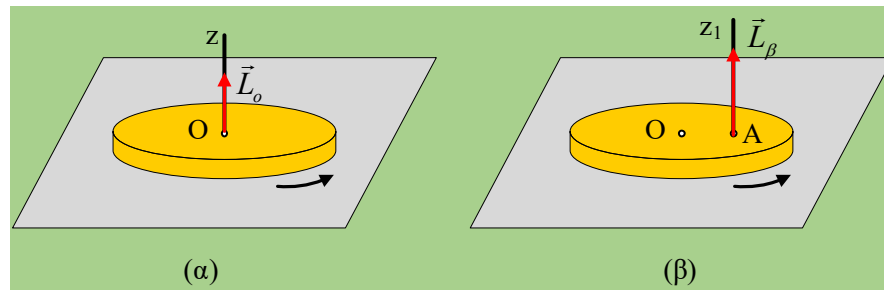
Απάντηση:

i) Η ροπή αδράνειας του δίσκου γύρω από τον άξονα z_1 , με την βοήθεια του θεωρήματος Steiner, προκύπτει:

$$I_{z_1} = I_{cm} + m \left(\frac{R}{2} \right)^2 = \frac{1}{2} mR^2 + \frac{1}{4} mR^2 = \frac{3}{4} mR^2$$

α) Η στροφορμή του δίσκου ως προς τους άξονες z και z_1 έχει την κατεύθυνση κάθε άξονα, όπως στο παρακάτω σχήμα, με μέτρα:

$$\text{Ως προς τον άξονα } z: L_z = L_0 = I_{cm} \omega = \frac{1}{2} mR^2 \omega$$



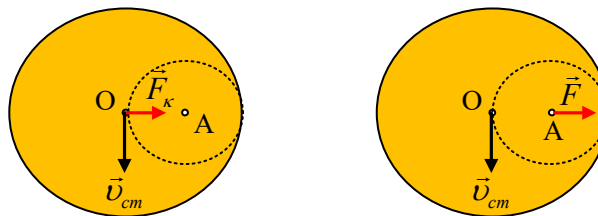
Ως προς τον άξονα z₁ στο (β) σχήμα:

$$L_\beta = L_{z_1} = I_{z_1} \omega = \frac{3}{4} mR^2 \omega = \frac{3}{2} \cdot \frac{1}{2} mR^2 \omega = \frac{3}{2} L_0$$

Σωστό το b).

β) Αφού ο δίσκος είναι ομογενής το κέντρο μάζας του συμπίπτει με το κέντρο του O. Αλλά αφού αυτός περιστρέφεται γύρω από κατακόρυφο άξονα z, στο (α) σχήμα ο οποίος περνά από το κέντρο μάζας, η συνισταμένη των δυνάμεων που ασκούνται πάνω του είναι μηδενική. Συνεπώς ο άξονας z δεν χρειάζεται να ασκεί κάποια δύναμη στο δίσκο για την παραπάνω περιστροφή.

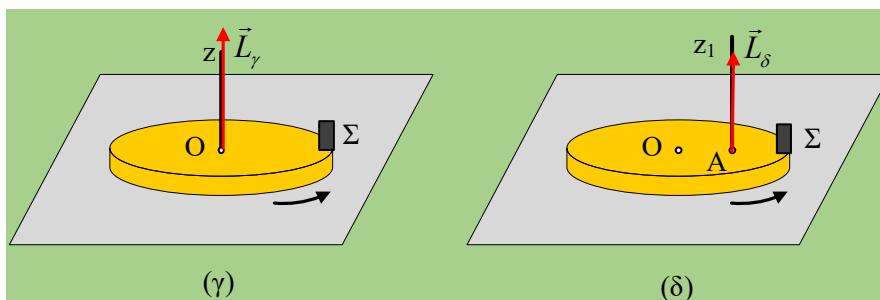
Αντίθετα στο (β) σχήμα, το κέντρο μάζας O εκτελεί κυκλική κίνηση γύρω από το A, με αποτέλεσμα να απαιτείται η ύπαρξη κεντρομόλου δύναμης, για την κίνηση αυτή. Έτσι εφόσον το κέντρο μάζας θεωρούμε πως δέχεται συνισταμένη δύναμη, με κατεύθυνση προς το κέντρο της κυκλικής τροχιάς A (πρώτο σχήμα), θα πρέπει ο άξονας να ασκεί στο δίσκο την δύναμη F, όπως στο δεύτερο σχήμα (ο δίσκος σε κάτοψη), με μέτρο ΣF=m·a_{cm} όπου:



$$F_\beta = m \frac{v^2}{r} = m\omega^2 r = \frac{1}{2} m\omega^2 R \quad (1)$$

Σωστό το: c) F_α=0 και F_β ≠0,

ii) Η στροφορμή του στερεού μας στα σχήματα (γ) και (δ), έχει τη διεύθυνση του άξονα, όπως στο παρακάτω σχήμα:



α) Στο σχήμα (δ) ο άξονας z₁ περνά από το κέντρο μάζας A του στερεού s. Η στροφορμή L_δ βρίσκεται

πάνω στον άξονα z_1 και φορά προς τα πάνω, με μέτρο:

$$L_\delta = L_{z_1} = I_{z_1} \omega = (I_\delta + I_\sigma) \omega \rightarrow$$

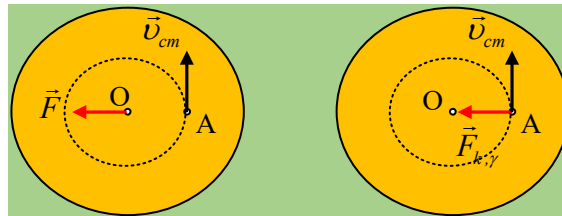
$$L_\delta = \left(\frac{3}{4} mR^2 + m \frac{R^2}{4} \right) \omega = mR^2 \omega = 2 \cdot \frac{1}{2} mR^2 \omega = 2L_o$$

Σωστό το β).

β) Στο σχήμα (δ) το στερεό s στρέφεται γύρω από άξονα ο οποίος περνά από το κέντρο μάζας του, το οποίο παραμένει ακίνητο, συνεπώς $\Sigma F_{cm} = 0$, οπότε ο άξονας δεν ασκεί κάποια δύναμη στο στερεό μας.

Αντίθετα στο (γ) σχήμα, το κέντρο μάζας A του στερεού, στρέφεται γύρω από τον άξονα στο O , με αποτέλεσμα ο 2^{ος} νόμος του Νεύτωνα μας δίνει:

$$\Sigma F = M \cdot a_{cm} \rightarrow$$



Πράγμα που σημαίνει ότι ο άξονας z , ασκεί στο στερεό μας τη δύναμη F , όπως στο πρώτο σχήμα ή ισοδύναμα το κέντρο μάζας A δέχεται την δύναμη $F_{k,\gamma}$, όπως στο δεύτερο σχήμα, με φορά προς το κέντρο της κυκλικής τροχιάς, μέτρον:

$$F_\gamma = F_{k,\gamma} = M \frac{v^2}{r} = M \omega^2 r = 2m\omega^2 \frac{R}{2} = m\omega^2 R \xrightarrow{(1)} \rightarrow$$

$$F_\gamma = 2F_\beta$$

Σωστό το β) $F_\gamma = 2F_\beta$, $F_\delta = 0$,

dmargaris@gmail.com